PASJ2022 FRP006

J-PARC MR 速い取り出し用新セプタム電磁石のインストール THE INSTALLATION OF THE NEW SEPTUM MAGNETS FOR FAST EXTRACTION IN

J-PARC MAIN RING

岩田宗磨[#], 石井恒次, 芝田達伸, 杉本拓也, 五十嵐進, 佐藤洋一, 松本教之, 松本浩 Soma Iwata [#], Koji Ishii, Tatsunobu Shibata, Takuya Sugimoto, Susumu Igarashi, Yoichi Sato, Noriyuki Matsumoto, Hiroshi Matsumoto High Energy Accelerator Research Organization (KEK)

Abstract

We aim to supply a high-power proton beam of 1.3 MW to the neutrino facility from J-PARC Main Ring (MR) by shortening the repetition cycle to 1.16 s from 2.48 s and increasing the number of particles by 1.3 times. The septum magnets for fast extraction (FX) needed to be replaced to reduce the heat that is generated as a result of shortening the repetition cycle. The two beamlines to the neutrino facility and to the abort dump have a symmetrical layout of 6 septum magnets each, a total of 12. Two low field magnets (EDDY1 and EDDY2) and three high field magnets (SM30, 31, 32) were replaced in period from July 2021 to May 2022. The most downstream high field magnet (SM33) reuses the septum magnets that have been used. In this presentation, we will report the installation work of the septum magnets on the beamlines and the alignment results using the laser tracker.

1. はじめに

J-PARC MR (Fig. 1)は、大強度陽子線を供給すること により、T2K 長基線ニュートリノ振動実験[1]に貢献してい る。ニュートリノ検出器側ではハイパーカミオカンデ[2]の 建設が進んでおり、J-PARC MR も出力ビームパワーを 上げるために一部の機器をアップグレードする必要があ る。強度を約 1.3 倍の 3.3×10¹⁴ PPP (Particles Par Pulse) に増強し、繰り返し周期を 2.48 秒から 1.16 秒(通称 1 Hz 運転)に短縮することで、1.3MW の出力を達成することを 計画[3, 4]している。



Figure 1: Schematic layout of J-PARC.

Figure 2 にアップグレード後の J-PARC MR FX セクションのセプタム電磁石(SM)のレイアウトを示す。FX セクションは、リングの内側ヘビームを取り出すニュートリノ(NU)ビームラインと外側へ取り出す Abort ビームラインがあり、SM は周回ラインを挟んで対称に配置されている。 上流から 2 台目までを低磁場 SM、以降を高磁場 SM と呼ぶ。

低磁場 SM[5-11]は、1 Hz 運転による発熱問題等を解決するために、約 0.3 T、パルス運転の渦電流誘導型



Figure 2: New layout of the FX septum magnets.

(EDDY1, EDDY2)に変更された。約 1 T の高磁場 SM[12-14]は、上流側の3 台(SM30, SM31, SM32)を新 たに作り直した。それらは周回ラインと NU, Abort ライン が近接しているため、SM30とSM31の上流と下流、およ び SM32 の上流では、1 つの大きなフランジに 3 本の ビームダクトが溶接されている。全て金属製の場合、各 ダクト間でループ回路ができるので、SM パターン励磁に 伴い誘導電流が生じ、発熱する。NU, Abort ラインのダク ト材質をセラミックに変更し、電流が流れないようにした。

発熱対策の他に、ビームロスによる残留線量の低減対 策も必要である。現在は、低磁場 SM と高磁場 SM の間 にある四極電磁石 QDT155 の垂直アパーチャが最も狭 く、大口径化の計画[15]がある。磁極長も拡大するため、 SM31, SM32 は磁極長を縮小し、SM30~SM32 の設置 位置を下流側に変更した。SM33 については、新規製作 はせず、撤去した高磁場 SM の磁極とコイルを再利用し、 真空ダクトのみ新規製作をして新 SM33 として構築した。 Abort ライン側については旧 SM33A をそのまま使用した。 NU 側に使用されていた旧 SM33E は磁極間距離が旧 SM33A に比べて 20 mm 狭いため、旧 SM33A と同形状 の旧 SM32A を新 SM33E として使用した。

新 SM への交換作業は、2021 年 7 月から 2022 年 5 月までの期間で実施した。新 SM32 にはコイルの欠陥 [16]があり、この期間でのインストールは断念した。新 SM32 の空きスペースは、上下流の真空ダクトを繋ぐ一 時的なダクトを用意した。2022 年 6 月のビーム試験にお いて、繰り返し周期 1.36 秒で 3 GeV ビームを Abort ライ ンへ取り出すことに成功[17]した。

[†] soma.iwata@kek.jp

Proceedings of the 19th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan October 18 - 21, 2022, Online (Kyushu University)

PASJ2022 FRP006

本報告では、新 SM のインストール作業について紹介 し、レーザートラッカー(LT)を使用した精密アライメント結 果と得られたアクセプタンスについて報告する。

2. 新 SM のインストール作業

新 SM をインストールする前に、旧 SM を撤去(Fig. 3) する必要があった。放射化により、放射線管理区域外へ は持ち出せないため、MRトンネル内に旧 SM の保管場 所を確保するところから作業が始まった。



Figure 3: Disassembly of SM31 and SM32A/E.

旧 SM 撤去後は、新たにアンカー打設し、リニアモー ションガイド(LMG)を設置した。各 SM はメンテナンス性 を考慮し、容易にラインイン / アウトができるよう、LMG 上に設置される。また、各 SMの架台には、高さおよび傾 きを調整する機構を用意していないため、LMG の台座 で調整する。LMG 台座は、床の高低差を吸収するため にも、高さ・傾き調整機構が必要だった。LMG のアライメ ントも重要で、LT を使用し、高さを±0.05 mm、ビーム軸 方向の位置を±0.1 mm の精度で合わせた。前者は後述 する LT によるアライメント精度を意識し、後者は LMG2 本を平行設置する際の許容誤差未満となるようにした。

2.1 低磁場 SM のインストール

Figure 4 に低磁場 SM 交換前後の写真を示す。また、 Fig. 5 に示すように EDDY1, EDDY2 本体は、真空チェ ンバー内に組み込まれる。ビーム通過が 15 万回に及 ぶ周回ラインのアクセプタンス確保が優先されるが、 ビームライン上では、真空チェンバー内の測量ができな いため、真空チェンバーの基準座を介して、2段階の測 量が必要となる。各電磁石本体は、まずベースプレート 上で位置合わせを行い、その後ベースプレートごと真 空チャンバー内に挿入した。NU/Abort 両側のセプタム 面に挟まれた周回ラインのダクト型磁気シールド[18]中 心が、真空チェンバーのフランジ中心と一致するように ベースプレートの位置を合わせ、LT で真空チェンバー 基準座に対するダクト型磁気シールド内壁面や磁極の ビーム通過部分の内壁面を測量した。この測量データ を元にビーム軸に対する最適な基準座座標を求めた。 最後に真空チェンバーを LMG 上に設置し、ビームライ ン上でのアライメントする。架台の水平方向調整機構を 使い、基準座が前述の座標と一致するようにした。

2.2 高磁場 SM のインストール

Figure 6 に高磁場 SM 交換前後の写真を示す。 新 SM30,SM31 は、磁極内に周回 / NU / Abort ライン の 3 本の真空ダクトを設計通りの位置に組み込んだ後、



Figure 4: The previous and new low field SM.



Figure 5: EDDY1 in the vacuum chamber.

3 本を1 枚のフランジに溶接した。アライメント手順は、低磁場 SM の場合と同様で2 段階の測量を要する。磁極の基準座に対する真空ダクト内壁面やフランジ中心を測量し、そのデータから求めた最適な基準座位置となるようにビームライン上で位置合わせをした。

インストールが延期されている SM32 についても、同様 の手順であるが、磁極は NU 側(SM32E)と Abort 側 (SM32A)で分離しているため、事前に架台上で双方の アライメントが必要となる。

SM33E、SM33Aについては、電磁石自体は再利用だ が、SM32 との間隔が変わるため、真空ダクトは交換した。 測量に関して、磁極の基準座がコイルに隠れるため、磁 極と真空ダクト内壁を同時に測量できる LT 設置位置が なかった。従って正確なアパーチャは把握できていない。 フランジ中心位置の測量や、ノギス等の測定により、真 空ダクト内壁面は設計値±0.5 mm 程度の精度で設置で きており、ビームエンベロープに対しアパーチャにも十分

PASJ2022 FRP006

な余裕があるので問題ないと言える。



Figure 6: The previous and new high field SM.

3. アライメントの精度

測量およびアライメントに使用した LT は、API 社製の Radian R-50 である。SM30, SM31 のアライメント作業の 様子を Fig. 7 に示す。



Figure 7: Alignment work for SM30 and SM31.

3.1 基準座標の取得

アライメント対象に最も近い上流側の四極電磁石 (QM)と下流側の QM (Fig. 7 の場合は QDT155 と QFP156)を結んだ直線をビーム軸相当として扱い、基準 座標系の X 軸とした。X 軸に直交し、LT の持つ水平面 と平行な方向を Y 軸、X-Y 平面に垂直な方向を Z 軸と した。

尚、この座標の取り方では QM のアライメントエラーが SMの設置位置に影響してしまうが、実際のビーム軌道と QMの詳細な位置関係は把握できておらず、評価が難し いので、ここでは考慮しないことにする。局所的なアライ メントとなるが、1 か所の LT 設置ポイントから測量できる 3~4 台の QM 座標から最小二乗法で得られる直線と、2 台(QFR154-QDT155 または QDT155-QFP156)が作る直 線を比較すると、SM の設置位置に与える影響は±0.05 mm 程度で、後述する測量誤差と同レベルなので、隣接 する2 台の QM で座標を作ることにした。

3.2 測量誤差

測量誤差の要因は、以下の5つが考えられる。

(1) LT 自身の誤差

LTの測量データは、100回の測定データ(距離,水平角,垂直角)を平均し、座標変換して出力される。出力値のばらつきは、ある固定点を連続測定してみると、各軸それぞれ±0.01 mm (2σ)だった。

(2) ターゲットの設置誤差

ターゲット(リフレクタ)の方では、設置時に位置のばら つきが出る。

磁極の基準座を測量する場合は、専用のターゲット台座(Fig. 8)を使用する。基準座のピン穴に台座を挿入する構造になっているが、その嵌め合いには 0.01~0.02 mm のわずかな隙間があり、加工精度による基準座ごとの個体差も予想されるが、(1)の誤差と合わせて概ね± 0.02 mm (2σ)である。

真空ダクト内壁面など基準座以外を測量する場合は、 対象の面に直接ターゲットを接触させる。測量点により 誤差の条件は様々である。真空ダクト端部は溶接部分が 近くにあるため、歪み等で面精度が悪く、接触点がわず かにずれるだけで測量値が変化する。この場合は測定 点を増やし平均化して対応した。周回ラインのダクト型磁 気シールドは強度が弱く、ターゲットを当てる方向にたわ む。この場合は、対向面の測量でターゲットを当てる点と 向きを対称にすることで、ダクト中心位置を求める際に誤 差を相殺するようにした。また、より強度のある角部に 限って測量した。いずれの場合も測定回数を増やし平 均値を求めるようにした。そのように対応しても基準座の 測量に比べると誤差が大きくなる傾向だった。



Figure 8: The reference point with the target.

(3) LT 出力値のドリフト

LT 出力値の時間変化(ドリフト)の一例を Fig.9 に示す。 変化の方向に規則性はなく、ドリフトの大きさも毎回異 なった。軸との依存関係もないように見受けられる。経験 的に起動後 1 時間程度経過すると、変動の傾きが緩や かになることが多いので、LT は 1 時間の暖機運転後に 使用することにしているが、暖機運転後もドリフトがなくな るわけではなかった。20~30 分ごとに基準点を測量し、 ドリフトを監視するようにした。ずれが 0.02 mm を超えた 場合は、他の測量点も見直し、一定方向のずれが確認 できる場合は、座標から測量をやり直すようにした。 PASJ2022 FRP006



(4) 座標測量の誤差

座標を得るために複数点を測量するが、それぞれに (1)~(3)の誤差を持つ。これにより本来の座標軸に対し て、測量で得た座標軸はずれを持つことになる。しかし、 各測量点の分布幅の中に、得られる座標軸は収まって いるはずなので、(1)~(3)の誤差よりも大きくなることはな い。

(5) 基準座を介する2段階測量による誤差の積重ね

前述の通り、ビームライン上では真空ダクト内壁等を 直接測量できないので、磁極基準座に対する位置関係 を把握した上で、基準座を最適な位置に調整する。した がってLT測量は2回行うことになり、(1)~(4)の誤差が2 回分積み重なる。

以上の個々の誤差について、具体的に評価できない ものもあるが、同じ測量を何度か繰り返すことで、全体的 な誤差を評価しようと試みた。試行回数が少ないので、 ばらつきの幅でみると、QM 2 台を基準としたときの磁極 基準座の位置の誤差は、±0.03 mm 程度と見込まれる。 真空ダクト内壁等の測量は、ターゲットを当てる箇所の条 件に左右されるが±0.03 mm~±0.05 mm となっていた。 これらにより、2 段階測量の精度は±0.05 mm 程度であ ると結論付けた。

4. アライメント結果

低磁場 SM のアライメントは 2022 年 4 月に、高磁場 SM は同年 5 月に実施した。アライメント前にビームエン ベロープの計算を行い、周回ビームとアパーチャが近接 する箇所は、特に慎重に位置合わせした。周回ビームは ワンパスの出射ビームと異なり 15 万回ほど通過するため、 ビームロスの影響が大きい。アライメント後に得られたア パーチャをビームエンベロープとともに Fig. 10 に示す。 エンベロープの計算には SAD (Strategic Accelerator Design) [19]を使用した。チューンは、FX 運転時の(v_x, v_y) = (21.35, 21.43)とした。Momentum Compaction Factor は 0.4 % 、Closed Orbit Distortion は 1 mm とした。

アライメント結果は設計アパーチャ[20]とほぼ重 なっている。特に水平方向の周回ビームエンベロー プと近接する EDDY1 上流側と SM30 上流側につい ては、詳細なアライメント結果を Fig. 11, Fig. 12 に示 す。EDDY1 では、周回ラインのダクト型磁気シー ルド内寸が、設計より 0.3 mm 小さくできており、ア パーチャ中心は 0.04 mm NU 側にずれている。SM30 上流側は、周回ダクト(インナー磁気シールド)内壁 面が平行四辺形状に歪んでいた。ダクトの 4 隅を測 量しており、ビーム高さでの内壁面水平位置は平均 して求めた。NU 側、Abort 側共に設計よりも 0.01 mm 狭く、アパーチャ中心のずれは 0.00 mm でビー ム軸と一致している。それら以外のアクセプタンス に影響しない箇所については、設計アパーチャに近 付けることよりも、磁極の回転や傾き、真空ダクト 締結に支障が出ないことを優先した。真空ダクトの フランジ溶接は、位置がずれていたり傾きがあった



Figure 10: Alignment results and envelopes.



Figure 11: Alignment results of EDDY1 upstream.





りするので、フランジ中心がビーム軸に対して±0.5 mm 範囲内にあるように気を付けた。よって、設計 アパーチャに対してずれが大きいところも生じた。 ずれが最大となったのは EDDY2 の垂直方向で 1.2 mm 低く設置された。これは真空チェンバー内の磁 極のアライメントが十分でなかったことも要因と なっているので、今後機会があれば修正したい。

アクセプタンスについて、目標値は周回ラインが水平、 垂直共に 81π mm mrad 以上である。これは MR への 3 GeV 入射ビームのエミッタンスに相当する。NU/Abort ラ インは水平、垂直共 30π mm mrad 以上を目標とする。30 GeV 取り出しビームのビームハロー成分を含めた分布を 考慮したときのエミッタンスに相当する。尚、Abort ライン においては、ビーム試験や、何かの問題でビームを捨て る際に、81πmmmradのビームが通るので、アクセプタン スは極力大きい方が良い。アライメント結果から得られる アクセプタンスは、前述の測量誤差の2倍を考慮し、内 壁面よりも 0.1 mm 狭いものとして求めた。周回ビームに 対しては、水平 81π mm mrad、垂直 100π mm mrad のア クセプタンスを確保でき、目標値を達成した。出射ビーム に対しては、NU / Abort とも水平 40π mm mrad、垂直 66π mm mrad を確保した。水平方向について、Fig. 11 では 周回ビームラインから遠い方のアパーチャに余裕がある ように見えるが、これは低磁場 SM より上流側にあるキッ カー電磁石(KM)のビーム曲げ角の上限(連続運転可能 な最大出力=充電電圧 33 kV 時)で決まっている。3 GeV ビームの場合は、より大きく曲げることができ、ビーム軌 道を外側に動かすことで 60π mm mrad 程度のアクセプタ

ンスとなる。FX SM のアクセプタンスに比べて、QFR154 の水平アパーチャや QDT155 の垂直アパーチャが狭く なっているが、それらは近い将来改修する予定[21]で、 十分なアクセプタンスとなるはずなので、ここでは考慮し ない。

各 SM のアライメント後、真空ダクトの締結をし、2022 年 6 月のビーム試験で、Abort ラインへの 3 GeV ビーム取 出しに成功した。

5. まとめと今後の予定

J-PARC MR 高出力化に向けて、FX SM もアップグ レードが必要とされた。新たな SM を製作し、2021 年 7 月から 2022 年 5 月の期間にインストールを実施した。 SM32 は故障のため、インストールは延期されたが、 EDDY1, EDDY2, SM30, SM31 は LT を使用した精密ア ライメントにより、アクセプタンスの縮小が最低限になるよ うに設置でき、目標のアクセプタンス確保に成功した。

2022年6月のビーム試験では3GeVビームをAbort ラインへ取り出すことができた。同年11月のビーム試験 では、SM32 無しの条件で30GeVを取り出す予定であ る。SM32のインストールは、2023年の夏季メンテナンス 期間中を予定している。他のSM同様にLTを使ってア ライメントする。

また、FX SM 以外のアパーチャ拡張が必要である。 QFR154の真空ダクトは左右非対称で、NU側が狭く作られている。このため NU ラインの水平アクセプタンスが目標値の 30π mm mrad に及ばない。これを 2023 年度に左右対称なダクトに作り直したいと考えている。NU / Abort ライン双方の垂直アクセプタンスを制限している QDT155の大口径化計画も進めていきたい。

6. 謝辞

FX SM インストール作業は、主に株式会社NAT殿に サポートいただいた。多大な貢献に感謝申し上げる。

参考文献

- [1] https://www-sk.icrr.u-tokyo.ac.jp/sk/
- [2] https://www-sk.icrr.u-tokyo.ac.jp/hk/
- [3] S. Igarashi et al., Prog. Theor. Exp. Phys. 2021, 033G01.
- [4] KEK Report 2021-2, June, 2021.
- [5] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2014, p.86-90.
- [6] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2016, p.1204-1208.
- [7] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2017, p.1051-1055.
- [8] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2018, p.499-503.
- [9] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2019, p.361-365.
- [10] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2020, p.594-598.
- [11] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2021, p.262-266.
- [12] T. Shibata et al., Proc. of PASJ, 2019, p.85-89.
- [13] T. Shibata *et al.*, Proc. of PASJ, 2020, p.388-392.
- [14] T. Shibata *et al.*, Proc. of PASJ, 2021, p.826-830.
- [15] K. Fan *et al.*, Proc. of PASJ, 2014, p.951-954.
 [16] S. Iwata *et al.*, Proc. of PASJ, 2022, FROA05.
- [17] T. Yasui *et al.*, Proc. of PASJ, 2022, FROA05.
- [18] T. Shibata *et al.*, Proc. of PASJ, 2022, p.1204-1208.
- [19] SAD code; https://acc-physics.kek.jp/SAD/
- [20] S. Iwata *et al.*, Proc. of PASJ, 2021, p.461-465.
- [21] S. Iwata et al., Proc. of IPAC, 2021, p.3103-3105.